

# Примеры настроек

## Настройка рекуперации

Рекуперация позволяет тормозить электромотором и заряжать батарею. Данная функция не может быть реализована на редукторных мотор-колесах.

Для включения рекуперативного торможения можно использовать два способа:

1. Отдельный курок (аналоговый тормоз).
2. При отпускании ручки/курка газа.

### Отдельный курок (аналоговый тормоз)

Для использования данного способа рекуперации применяется отдельная ручка аналогового тормоза.

1. Сначала необходимо подключить ручку тормоза в Бортовой компьютер в порт **BRK** или к Контроллеру в порт **Control** через провода управления (опция) согласно схеме подключения (ссылка).
2. Если вы ранее уже сделали полную автонастройку всех систем, то переходите сразу к п.6. Если вы устанавливаете ручку тормоза после прохождения автонастройки — переходите к п.3.
3. Перейдите в раздел меню **Контроллер > Автонастройка** (ссылка), выберите пункт **Ручка тормоза** и выставите значение **Вкл**, далее следуйте инструкциям на экране для автодетекта ручки тормоза. После успешной настройки вы увидите сообщение **OK**. Далее переходите к п.6. Если в процессе автодетекта возникли ошибки (зависло значение **P**), переходите в п.4.
4. Перейдите в раздел меню **Бортовой компьютер > Информация**, найдите параметр **Brake V** и проверьте, что меняется диапазон напряжений ручки газа при ее нажатии и отпускании от  $\sim 0.8V$  до  $\sim 4,2V$ . Если диапазон не меняется, значит вы неправильно подключили ручку газа или она не исправна. Если диапазон меняется, то переходим к п.5.
5. Перейдите в раздел **Контроллер > Управление** и в пункте **Тормоз мин** выставите на **150mV** больше, чем указанное минимальное значение, а в пункте **Тормоз макс** выставите на **150mV** меньше, чем указанное максимальное значение. Далее переходите пункту 6.
6. Для настройки уровня рекуперации перейдите в раздел меню **Контроллер > Режимы управления**, далее в пункт **Фазный торможения**. В данном пункте необходимо выставить уровень фазного тока торможения. Если у вас самокат, то можно начать с **20A**, для электровелосипеда можно начать с **50A**, для Sur-Ron с **70A**. Далее, протестируйте настройки и при необходимости, увеличьте или уменьшите фазный ток для достижения желаемого результата.

Имейте ввиду, что при полностью заряженной батарее рекуперация будет невозможна.

## При отпускании ручки газа

### Настройка заднего хода

Имейте в виду, что функция заднего хода не может быть реализована на редукторных мотор-колесах. Для включения заднего хода вы можете использовать несколько способов:

1. Кнопку Бортового компьютера.
2. Внешнюю кнопку, подключенную к Бортовому компьютеру.
3. Внешнюю кнопку, подключенную к Контроллеру.
4. Выбор режима управления с активированной функцией “Реверс”.
5. Выбор режима управления с активированной функцией “Обратный ход при тормозе”.

При желании, п.1 можно совмещать с другими вариантами, чтобы иметь несколько способов включения заднего хода.

### Включение с кнопки Бортового компьютера

Данный способ включения заднего хода самый простой в настройке и активируется с помощью одной из четырех кнопок Бортового компьютера.

1. Перейдите в пункт меню **Бортовой компьютер > Настройка кнопок** и выберите на какую из четырех кнопок Бортового компьютера вы хотите назначить функцию включения заднего хода. Например, на первую кнопку.
2. Напротив пункта меню **Хоткей 1 тип** выберите тип сигнала управления **Кнопка**, а в пункте **Хоткей 1 функц.** выберите свободный номер CAN-входа, например, **CAN кнопка 4**.
3. Сохраните настройки в пункте меню **Бортовой компьютер > Сохранить**.
4. Перейдите в раздел меню **Контроллер > Настройка портов**, чтобы настроить функцию заднего хода на выбранный CAN порт. Для этого напротив пункта меню **CAN порт 4** выберите значение **RV** (reverse, задний ход).
5. Сохраните настройки в пункте меню **Контроллер > Сохранить настройки**. Настройка завершена, теперь для включения заднего хода необходимо нажать и удерживать в течение двух секунд первую кнопку Бортового компьютера. При активации функции вы увидите значок **R** в верхней части экрана.

### Включение с внешней кнопки, подключенной к Бортовому компьютеру

Для использования данного способа необходима внешняя кнопки или переключатель. Для подключения к Бортовому компьютеру провод необходимо обжать пинами по схеме (ссылка на схему Борткомпа) и вставить в разъем PHD 2.0, которые входят в комплект к Бортовому компьютеру.

1. Провод от переключателя необходимо подключить к задней панели Бортового компьютера в порты **I/O1** или **I/O2**.
2. Далее необходимо проверить работоспособность подключенной кнопки и активацию

входа по замыканию контакта. Перейдите в раздел (ссылка) меню **Бортовой компьютер > Информация** и нажмите кнопку. В зависимости от того, в какой порт подключен провод, при подаче сигнала значения в пунктах меню **Вход 1 функц - Вход 8 функц** будут меняться с **0** на **1** при нажатии подключенной в Бортовой компьютер кнопки. Если значение не меняется, значит сигнал не поступает и надо проверить правильность подключения, контакты в коннекторе, провод, и саму кнопку. Если все в порядке, переходим к пункту 3.

3. Допустим, вы подключили кнопку ко **Вход 2 функц**, это вход **IO2** порта **I/O1**. Теперь необходимо назначить данному входу Бортового компьютера номер CAN-входа для управления по CAN-шине и выбрать тип сигнала управления. Перейдите в пункт меню **Бортовой компьютер > Настройка кнопок** (ссылка), и напротив пункта меню **Вход 2 тип**, выберите тип сигнала управления, например, **Кнопка**, а в пункте **Вход 2 функц**, выберите свободный номер CAN-входа, например, **CAN кнопка 4**.
4. Сохраните настройки в пункте меню **Бортовой компьютер > Сохранить**.
5. Перейдите в раздел меню **Контроллер > Настройка портов**, чтобы настроить функцию заднего хода на выбранный CAN порт. Для этого напротив пункта меню **CAN порт 4** выберите значение **RV** (reverse, задний ход).
6. Сохраните настройки в пункте меню **Контроллер > Сохранить настройки**. Настройка завершена. Теперь для включения заднего хода необходимо нажать на кнопку. При активации функции вы увидите значок **R** в верхней части экрана. Чтобы отключить задний ход нажмите кнопку повторно.

## Включение с внешней кнопки, подключенной к Контроллеру

Для использования данного способа необходима внешняя кнопки или переключатель. Для подключения к Контроллеру необходимо использовать провода управления (опция) с коннекторами SM 2.54 3P.

1. Провод от переключателя необходимо подключить согласно схеме (ссылка) в один из портов на проводах управления Контроллера.
2. Далее необходимо проверить работоспособность подключенной кнопки и активацию входа по замыканию контакта. Перейдите в раздел **Контроллер > Настройка портов > Состояние портов** и нажмите кнопку. В зависимости от того, в какой порт подключен провод, при подаче сигнала значения в пунктах меню **S1, S3, RV, CR** будут меняться с **0** на **1**. Если значение не меняется, значит сигнал не поступает и надо проверить правильность подключения, контакты в коннекторе, провод, и саму кнопку. Если все в порядке, переходим к пункту 3.
3. Допустим, вы подключили кнопку ко входу **RV**. Теперь необходимо назначить данному порту Контроллера функцию заднего хода. Перейдите в раздел **Контроллер > Настройка** и напротив пункта **Порт RV** выберите значение **RV**.
4. Сохраните настройки в пункте меню **Бортовой компьютер > Сохранить**. Настройка завершена. Теперь для включения заднего хода необходимо нажать на кнопку. При активации функции вы увидите значок **R** в верхней части экрана. Чтобы отключить задний ход нажмите кнопку повторно.

## Включение через выбор режима управления с активированной функцией "Реверс"

При данной настройке задний ход активируется при включении одного из режимов управления

с помощью одной из четырех кнопок Бортового компьютера. Для использования данного способа необходимо активировать задний ход при выборе режима управления.

1. Перейдите в раздел (ссылка) меню **Контроллер > Дополнительные режимы** и выберите один из режимов управления **S1, S2, S3** в котором будет активирован задний ход. Например, **S2**.
2. Перейдите в раздел (ссылка) меню **Контроллер > Дополнительные режимы > Режим S2** в пункт **Реверс** и выберите значений **Вкл.**
3. Далее активируйте режимы, для этого в пункте меню **Контроллер > Дополнительные режимы > Включить доп.режимы** установить значение **Вкл.**
4. Далее необходимо выбрать какой кнопкой Бортового компьютера будет включаться **Режим S2** и настроить данную функцию. Перейдите в раздел меню **Контроллер > Настройка портов**, выберите один из CAN портов, например **CAN порт 1**, напротив данного пункта меню выберите значение **S2**.
5. Сохраните настройки в пункте меню **Контроллер > Сохранить настройки**.
6. Перейдите в пункт меню **Бортовой компьютер > Настройка кнопок** (ссылка), выберите, какой кнопкой Бортового компьютера будет включаться режим S2, например, второй. Для настройки напротив пункта меню **Хоткей 2 тип** выберите тип сигнала управления **Кнопка**, а в пункте **Хоткей 2 функц.** выберите ранее настроенный в контроллере номер CAN-входа — **CAN кнопка 1**.
7. Сохраните настройки в пункте меню **Бортовой компьютер > Сохранить**. Настройка завершена. Теперь для включения заднего хода необходимо нажать на вторую кнопку Бортового компьютера для активации режима управления S2 с активированным задним ходом. При активации режима вы увидите значок **R** в верхней части экрана. Чтобы отключить задний ход необходимо переключиться на другой режим управления, S1 или S3, который должен быть заранее настроен на другие кнопки Бортового компьютера.

## Включение через выбор режима управления с активированной функцией "Обратный ход при тормозе"

Для использования данного способа необходимо включение с помощью одной из четырех кнопок Бортового компьютера одного из режимов управления с активированной функцией **Обратный ход при тормозе**. После активации данной функции, повторное нажатие ручки тормоза после остановки включает задний ход.

1. Перейдите в раздел (ссылка) меню **Контроллер > Дополнительные режимы** и выберите один из режимов управления S1, S2, S3 в котором будет активирован обратный ход при тормозе. Например, **S2**.
2. Перейдите в раздел (ссылка) меню **Контроллер > Дополнительные режимы > Режим S2** в пункт **Обратный ход при тормозе** и выберите значений **Вкл.**
3. Далее активируйте режимы, для этого в пункте меню **Контроллер > Дополнительные режимы > Включить доп.режимы** установить значение **Вкл.**
4. Далее необходимо выбрать какой кнопкой Бортового компьютера будет включаться **Режим S2** и настроить данную функцию. Перейдите в раздел меню **Контроллер > Настройка портов**, выберите один из CAN портов, например **CAN порт 1**, напротив данного пункта меню выберите значение **S2**.
5. Сохраните настройки в пункте меню **Контроллер > Сохранить настройки**.
6. Перейдите в пункт меню **Бортовой компьютер > Настройка кнопок** (ссылка), выберите, какой кнопкой Бортового компьютера будет включаться режим S2, например,

второй. Для настройки напротив пункта меню **Хоткей 2** тип выберите тип сигнала управления **Кнопка**, а в пункте **Хоткей 2 функц.** выберите ранее настроенный в контроллере номер CAN-входа — **CAN кнопка 1**.

7. Сохраните настройки в пункте меню **Бортовой компьютер > Сохранить**. Настройка завершена. Теперь, когда у вас включен режим управления S2, после нажатия ручки тормоза и полной остановки, вы можете в течение 4 секунд повторно нажать ручку тормоза и удерживая ее — активировать задний ход. Если пройдет больше времени между нажатиями, то задний ход активирован не будет и надо будет опять нажать на тормоз и повторно для включения заднего хода. При активации режима вы увидите значок **R** в верхней части экрана. Чтобы отключить задний ход необходимо отпустить ручку тормоза, Контроллер вернется в режим управления S2.

From:  
<https://docs.nucular.tech/> - Nucular Electronics

Permanent link:  
[https://docs.nucular.tech/doku.php?id=%D0%BF%D1%80%D0%B8%D0%BC%D0%B5%D1%80%D1%8B\\_%D0%BD%D0%B0%D1%81%D1%82%D1%80%D0%BE%D0%B5%D0%BA&rev=1631470101](https://docs.nucular.tech/doku.php?id=%D0%BF%D1%80%D0%B8%D0%BC%D0%B5%D1%80%D1%8B_%D0%BD%D0%B0%D1%81%D1%82%D1%80%D0%BE%D0%B5%D0%BA&rev=1631470101)

Last update: 2021/09/12 20:08